

# システムダイナミクス

## 第9回 いろいろなシステムとその応答

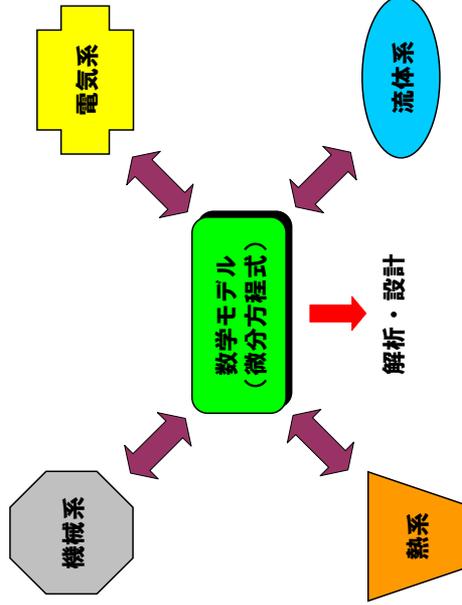
### 本日の授業内容

1. 1次遅れ系と2次遅れ系
2. ステップ応答とインパルス応答

2009/12/16

第9回 いろいろなシステムとその応答

2



2009/12/16

第9回 いろいろなシステムとその応答

3

1次遅れ系:  $G(s) = \frac{K}{Ts + 1}$

2次遅れ系:  $G(s) = \frac{K\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2}$

2009/12/16

第9回 いろいろなシステムとその応答

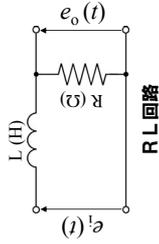
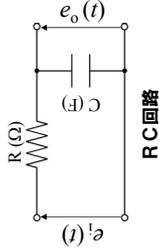
4

## 1次遅れ系

$$G(s) = \frac{K}{Ts + 1}$$

$T$ : 時定数  
 $K$ : ゲイン定数

例えば、

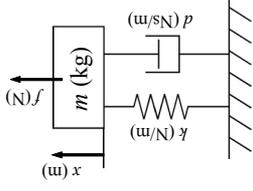
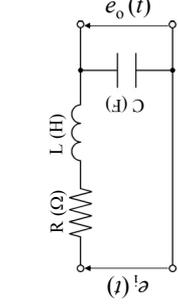


## 2次遅れ系

$$G(s) = \frac{K\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2}$$

$K$ : ゲイン定数  
 $\zeta$ : 減衰比  
 $\omega$ : 固有角周波数

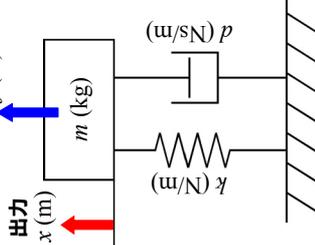
例えば、



## バネ-マス-ダンパ系の伝達関数 (1)

出力  $x$  (m)

入力  $f$  (N)



図のバネ-マス-ダンパ系の  
 ダイナミクスを表す微分方程式

$$m \frac{d^2 x(t)}{dt^2} + d \frac{dx(t)}{dt} + kx(t) = f(t)$$

$$ms^2 X(s) + dsX(s) + kX(s) = F(s)$$

$$(ms^2 + ds + k)X(s) = F(s)$$

$$G(s) = \frac{X(s)}{F(s)} = \frac{1}{ms^2 + ds + k}$$

$$\omega_n = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

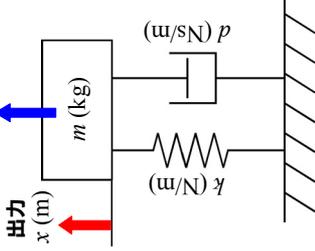
$$\zeta = \frac{d}{2\sqrt{mk}}$$

$$K = \frac{1}{k}$$

## バネ-マス-ダンパ系の伝達関数 (1)

出力  $x$  (m)

入力  $f$  (N)



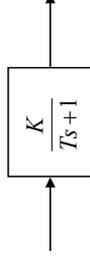
$$G(s) = \frac{1}{ms^2 + ds + k}$$

$$= \frac{1}{\frac{d}{m}s + \frac{k}{m}}$$

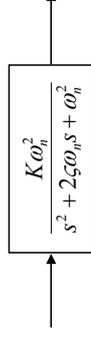
$$= \frac{K\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2}$$

$$\omega_n = \sqrt{\frac{k}{m}} \quad \text{: 固有角周波数 (rad/s)}$$

$$\zeta = \frac{d}{2\sqrt{mk}} \quad \text{: 減衰比 (無次元量)}$$



1次遅れ系



2次遅れ系

## 本日の授業内容

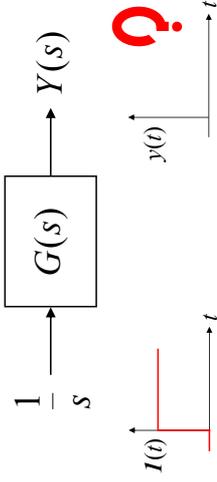
1. 1次遅れ系と2次遅れ系
2. ステップ応答とインパルス応答

## システムの特性を表す重要な応答

システムの特性を調べるために、基本的な入力を与えて、その出力（応答）を調べることがよくある。

基本的な入力	応答
単位ステップ入力	インディシャル応答 ステップ応答
単位インパルス入力	インパルス応答
正弦波入力	周波数応答

## インディシャル応答、(単位)ステップ応答

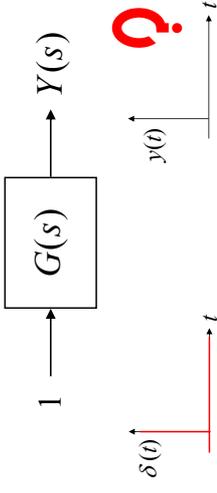


2009/12/16

第9回 いろいろなシステムとその応答

13

## (単位)インパルス応答



2009/12/16

第9回 いろいろなシステムとその応答

14

## 本日の授業内容

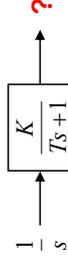
1. 1次遅れ系と2次遅れ系
2. ステップ応答とインパルス応答
  - 2-1 1次遅れ系のステップ応答
  - 2-2 1次遅れ系のインパルス応答
  - 2-3 2次遅れ系のステップ応答
  - 2-4 2次遅れ系のインパルス応答

2009/12/16

第9回 いろいろなシステムとその応答

15

## 1次遅れ系のステップ応答



$$Y(s) = G(s) \cdot U(s)$$

$$Y(s) = \frac{K}{Ts+1} \cdot \frac{1}{s}$$
$$= \frac{K}{s(Ts+1)}$$
$$= K \left( \frac{1}{s} - \frac{1}{s+1/T} \right)$$

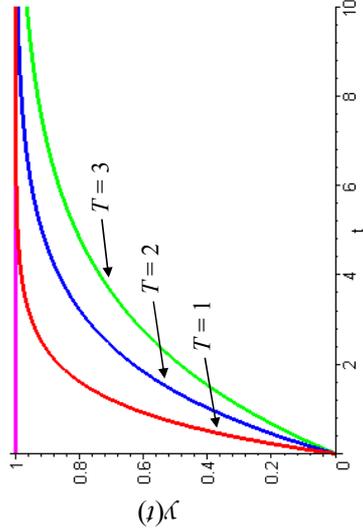
$$y(t) = K(1 - \exp(-t/T))$$

2009/12/16

第9回 いろいろなシステムとその応答

16

$$y(t) = K(1 - \exp(-t/T)) \quad K = 1$$



### 時定数

$$y(t) = K(1 - \exp(-t/T))$$

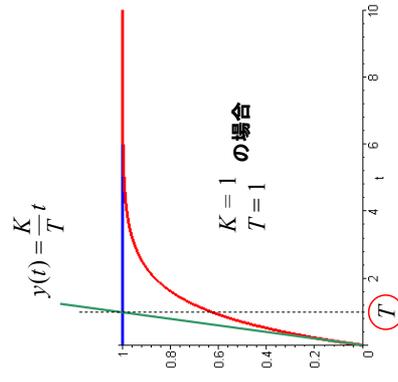
$$\lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = K$$

$$\frac{dy(t)}{dt} = \frac{K}{T} \exp(-t/T)$$

$$\frac{dy(0)}{dt} = \frac{K}{T}$$

$$y(t) = \frac{K}{T} t$$

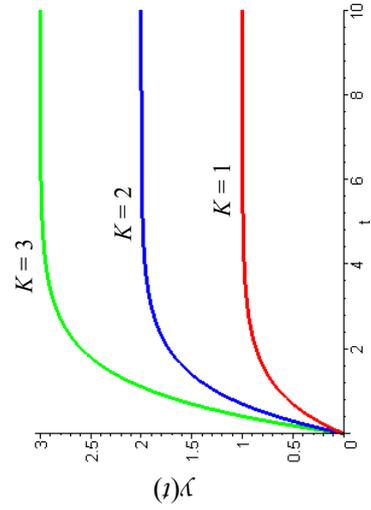
$$K = \frac{K}{T} t \quad \therefore t = T$$



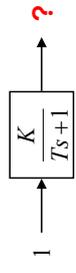
$K = 1$   
 $T = 1$   
の場合

時定数は応答の速さを表す!

$$y(t) = K(1 - \exp(-t/T)) \quad T = 1$$



### 1次遅れ系のインパルス応答



$$Y(s) = G(s) \cdot U(s)$$

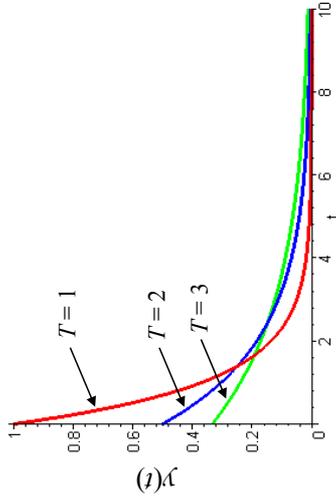
$$Y(s) = \frac{K}{Ts+1} \cdot 1$$

$$= \frac{K}{Ts+1}$$

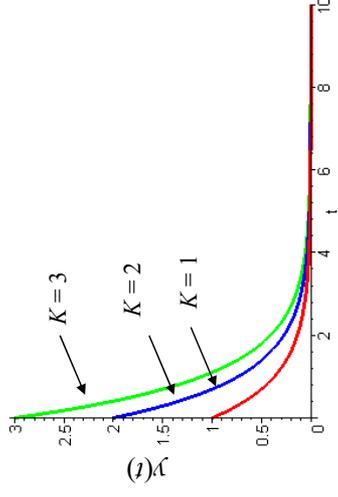
$$= \frac{K}{T} \cdot \frac{1}{s+1/T}$$

$$y(t) = \frac{K}{T} \exp(-t/T)$$

$$y(t) = \frac{K}{T} \exp(-t/T) \quad K=1$$



$$y(t) = \frac{K}{T} \exp(-t/T) \quad T=1$$



## 本日の授業内容

1. 1次遅れ系と2次遅れ系
2. ステップ応答とインパルス応答
  - 2-1 1次遅れ系のステップ応答
  - 2-2 1次遅れ系のインパルス応答
  - 2-3 2次遅れ系のステップ応答
  - 2-4 2次遅れ系のインパルス応答

## 2次遅れ系のステップ応答

$$\frac{1}{s} \longrightarrow \boxed{\frac{K\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2}} \longrightarrow ?$$

$$Y(s) = G(s) \cdot U(s)$$

$$Y(s) = \frac{K\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2} \cdot \frac{1}{s}$$

$$= \frac{K\omega_n^2}{s(s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2)}$$

$$s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2 = 0 \text{ の根?}$$

$$s = -\zeta\omega_n \pm \sqrt{\zeta^2 - 1} \cdot \omega_n$$

$$\zeta > 1 : s = -\zeta\omega_n \pm \sqrt{\zeta^2 - 1} \cdot \omega_n \quad (\text{異なる実数解})$$

$$\zeta = 1 : s = -\zeta\omega_n \quad (\text{重解})$$

$$0 < \zeta < 1 : s = -\zeta\omega_n \pm j\sqrt{1 - \zeta^2} \cdot \omega_n \quad (\text{共役複素解})$$

$\zeta > 1$  のとき  $s = -\zeta\omega_n \pm \sqrt{\zeta^2 - 1} \cdot \omega_n$  (異なる実数解)

$$\frac{K\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2} = \frac{K\omega_n^2}{(s - \alpha)(s - \beta)} \quad \begin{matrix} \alpha = -\zeta\omega_n + \sqrt{\zeta^2 - 1} \cdot \omega_n \\ \beta = -\zeta\omega_n - \sqrt{\zeta^2 - 1} \cdot \omega_n \end{matrix}$$

$$\frac{1}{s} \longrightarrow \frac{K\omega_n^2}{(s - \alpha)(s - \beta)} \longrightarrow ?$$

$$Y(s) = \frac{K\omega_n^2}{(s - \alpha)(s - \beta)} \cdot \frac{1}{s}$$

$$= \frac{K\omega_n^2}{s(s - \alpha)(s - \beta)}$$

$$= \frac{A}{s} + \frac{B}{s - \alpha} + \frac{C}{s - \beta}$$

$$y(t) = A + B \exp(\alpha t) + C \exp(\beta t)$$

例題:

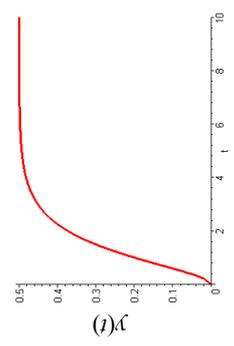
$$\frac{1}{s} \longrightarrow \frac{1}{(s+1)(s+2)} \longrightarrow ?$$

$$Y(s) = \frac{1}{(s+1)(s+2)} \cdot \frac{1}{s}$$

$$= \frac{1}{s(s+1)(s+2)}$$

$$= \frac{\quad}{s} + \frac{\quad}{s+1} + \frac{\quad}{s+2}$$

$$y(t) = \quad$$



$\zeta = 1$  のとき  $s = -\zeta\omega_n$  (重解)

$$\frac{K\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2} = \frac{K\omega_n^2}{(s + \zeta\omega_n)^2}$$

$$\frac{1}{s} \longrightarrow \frac{K\omega_n^2}{(s + \zeta\omega_n)^2} \longrightarrow ?$$

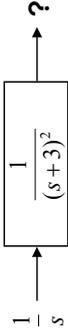
$$Y(s) = \frac{K\omega_n^2}{(s + \zeta\omega_n)^2} \cdot \frac{1}{s}$$

$$= \frac{K\omega_n^2}{s(s + \zeta\omega_n)^2}$$

$$= \frac{A}{s} + \frac{B}{s + \zeta\omega_n} + \frac{C}{(s + \zeta\omega_n)^2}$$

$$y(t) = A + B \exp(-\zeta\omega_n t) + Ct \exp(-\zeta\omega_n t)$$

例題：

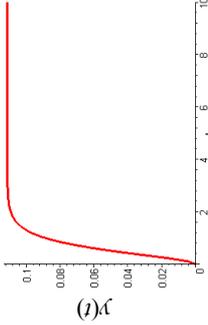


$$Y(s) = \frac{1}{s} \cdot \frac{1}{(s+3)^2} \cdot s$$

$$= \frac{1}{s(s+3)^2}$$

$$= \frac{1/9}{s} - \frac{1/9}{s+3} + \frac{1/3}{(s+3)^2}$$

$$y(t) = \frac{1}{9} - \frac{1}{9} \exp(-3t) - \frac{1}{3} t \cdot \exp(-3t)$$



0 < ζ < 1 のとき

$$s = -\zeta\omega_n \pm j\sqrt{1-\zeta^2} \cdot \omega_n$$

(共役複素解)

$$\frac{K\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2} = \frac{K\omega_n^2}{(s - \alpha - j\beta)(s - \alpha + j\beta)}$$

$$s = -\zeta\omega_n \pm j\sqrt{1-\zeta^2} \cdot \omega_n$$

$$\alpha = -\zeta\omega_n$$

$$\beta = \sqrt{1-\zeta^2} \cdot \omega_n$$



$$Y(s) = \frac{K\omega_n^2}{(s - \alpha - j\beta)(s - \alpha + j\beta)} \cdot \frac{1}{s}$$

$$= \frac{A}{s} + \frac{B}{s - \alpha - j\beta} + \frac{C}{s - \alpha + j\beta}$$

$$= \frac{A}{s} + \frac{B}{s - \alpha - j\beta} + \frac{C}{s - \alpha + j\beta}$$

$$Y(s) = \frac{K\omega_n^2}{s(s - \alpha - j\beta)(s - \alpha + j\beta)}$$

$$= \frac{A}{s} + \frac{B}{s - \alpha - j\beta} + \frac{C}{s - \alpha + j\beta}$$

$$A = \frac{K\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2} \Big|_{s=0} = K$$

$$B = \frac{K\omega_n^2}{s(s - \alpha + j\beta)} \Big|_{s=\alpha - j\beta} = \frac{K\omega_n^2}{(\alpha + j\beta) \cdot (2j\beta)}$$

$$C = \frac{K\omega_n^2}{s(s - \alpha - j\beta)} \Big|_{s=\alpha + j\beta} = \frac{K\omega_n^2}{(\alpha - j\beta) \cdot (-2j\beta)}$$

$$Y(s) = K \left( \frac{1}{s} + \frac{\omega_n^2 / 2j\beta(\alpha + j\beta)}{s - \alpha - j\beta} - \frac{\omega_n^2 / 2j\beta(\alpha - j\beta)}{s - \alpha + j\beta} \right)$$

$$y(t) = K \left( 1 + \frac{\omega_n^2}{2j\beta(\alpha + j\beta)} \exp((\alpha + j\beta)t) - \frac{\omega_n^2}{2j\beta(\alpha - j\beta)} \exp((\alpha - j\beta)t) \right)$$

$$y(t) = K \left( 1 + \frac{\omega_n^2}{2j\beta(\alpha + j\beta)} \exp(\alpha t) \exp(j\beta t) - \frac{\omega_n^2}{2j\beta(\alpha - j\beta)} \exp(\alpha t) \exp(-j\beta t) \right)$$

$$y(t) = K \left( 1 + \frac{\omega_n^2}{2j\beta(\alpha + j\beta)} \exp(\alpha t) (\cos(\beta t) + j \sin(\beta t)) \right. \\ \left. - \frac{\omega_n^2}{2j\beta(\alpha - j\beta)} \exp(\alpha t) (\cos(\beta t) - j \sin(\beta t)) \right)$$

$$y(t) = K \left( 1 - \frac{\omega_n^2}{\alpha^2 + \beta^2} \exp(\alpha t) \cos(\beta t) + \frac{\alpha\omega_n^2}{\beta(\alpha^2 + \beta^2)} \exp(\alpha t) \sin(\beta t) \right)$$

例題：

$$\frac{1}{s} \longrightarrow \boxed{\frac{1}{s^2 + 4s + 13}} \longrightarrow ?$$

$$Y(s) = \frac{1}{s^2 + 4s + 13} \cdot \frac{1}{s}$$

$$= \frac{1}{s(s^2 + 4s + 13)}$$

$$A = \frac{1}{13}$$

$$B = \frac{-3 + j2}{78}$$

$$C = \frac{-3 - j2}{78}$$

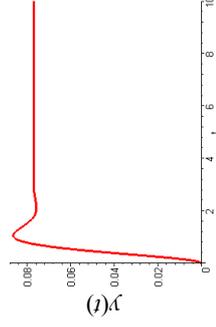
$$= \frac{1}{s(s+2-jj3)(s+2+j3)}$$

$$= \frac{A}{s} + \frac{B}{s+2-jj3} + \frac{C}{s+2+jj3}$$

$$Y(s) = \frac{1}{13} \left( \frac{1}{s} + \frac{(-3 + j2)/6}{s + 2 - jj3} + \frac{(-3 - j2)/6}{s + 2 + jj3} \right)$$

$$y(t) = \frac{1}{13} \left( 1 + \frac{-3 + j2}{6} \exp((-2 + jj3)t) + \frac{-3 - j2}{6} \exp((-2 - jj3)t) \right)$$

$$= \frac{1}{13} \left( 1 - \exp(-2t) \cos(3t) - \frac{2}{3} \exp(-2t) \sin(3t) \right)$$



## 2次遅れ系のインパルス応答

$$1 \longrightarrow \boxed{\frac{K\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2}} \longrightarrow ?$$

$$Y(s) = G(s) \cdot U(s)$$

$$Y(s) = \frac{K\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2} \cdot 1$$

$$= \frac{K\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2}$$

$\zeta > 1$  のとき  $s = -\zeta\omega_n \pm \sqrt{\zeta^2 - 1} \cdot \omega_n$  (異なる実数解)

$$\frac{K\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2} = \frac{K\omega_n^2}{(s-\alpha)(s-\beta)} \quad \alpha = -\zeta\omega_n + \sqrt{\zeta^2 - 1} \cdot \omega_n$$

$$\beta = -\zeta\omega_n - \sqrt{\zeta^2 - 1} \cdot \omega_n$$



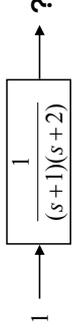
$$Y(s) = \frac{K\omega_n^2}{(s-\alpha)(s-\beta)} \cdot 1$$

$$= \frac{K\omega_n^2}{(s-\alpha)(s-\beta)}$$

$$= \frac{A}{s-\alpha} + \frac{B}{s-\beta}$$

$$y(t) = A \exp(\alpha t) + B \exp(\beta t)$$

例題:

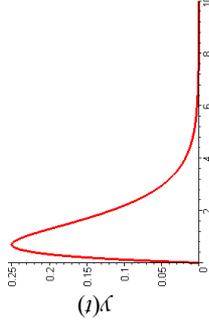


$$Y(s) = \frac{1}{(s+1)(s+2)} \cdot 1$$

$$= \frac{1}{(s+1)(s+2)}$$

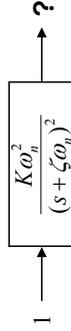
$$= \frac{1}{s+1} - \frac{1}{s+2}$$

$$y(t) = \exp(-t) - \exp(-2t)$$



$\zeta = 1$  のとき  $s = -\zeta\omega_n$  (重解)

$$\frac{K\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2} = \frac{K\omega_n^2}{(s+\zeta\omega_n)^2}$$

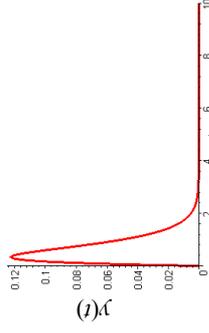


$$Y(s) = \frac{K\omega_n^2}{(s+\zeta\omega_n)^2} \cdot 1$$

$$= \frac{K\omega_n^2}{(s+\zeta\omega_n)^2}$$

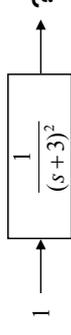
$$= \frac{A}{s+\zeta\omega_n} + \frac{B}{(s+\zeta\omega_n)^2}$$

$$y(t) = A \exp(-\zeta\omega_n t) + B t \exp(-\zeta\omega_n t)$$



$$y(t) = t \cdot \exp(-3t)$$

例題:



$$Y(s) = \frac{1}{(s+3)^2} \cdot 1$$

$$= \frac{1}{(s+3)^2}$$

$0 < \zeta < 1$  のとき  $s = -\zeta\omega_n \pm j\sqrt{1-\zeta^2} \cdot \omega_n$  (共役複素解)

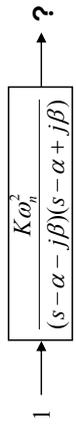
$$\frac{K\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2} = \frac{K\omega_n^2}{(s - \alpha - j\beta)(s - \alpha + j\beta)}$$

$$s = -\zeta\omega_n \pm j\sqrt{1-\zeta^2} \cdot \omega_n$$

$$= \alpha \pm j\beta$$

$$\alpha = -\zeta\omega_n$$

$$\beta = \sqrt{1-\zeta^2} \cdot \omega_n$$



$$Y(s) = \frac{K\omega_n^2}{(s - \alpha - j\beta)(s - \alpha + j\beta)} \cdot 1$$

$$= \frac{K\omega_n^2}{(s - \alpha - j\beta)(s - \alpha + j\beta)}$$

$$= \frac{A}{s - \alpha - j\beta} + \frac{B}{s - \alpha + j\beta}$$

$$Y(s) = \frac{K\omega_n^2}{(s - \alpha - j\beta)(s - \alpha + j\beta)}$$

$$= \frac{A}{s - \alpha - j\beta} + \frac{B}{s - \alpha + j\beta}$$

$$A = \frac{K\omega_n^2}{(s - \alpha + j\beta)} \Big|_{s=\alpha+j\beta} = \frac{K\omega_n^2}{2j\beta}$$

$$B = \frac{K\omega_n^2}{(s - \alpha - j\beta)} \Big|_{s=\alpha-j\beta} = -\frac{K\omega_n^2}{2j\beta}$$

$$Y(s) = K\omega_n^2 \left( \frac{1/2j\beta}{s - \alpha - j\beta} - \frac{1/2j\beta}{s - \alpha + j\beta} \right)$$

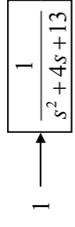
$$y(t) = \frac{K\omega_n^2}{2j\beta} (\exp((\alpha + j\beta)t) - \exp((\alpha - j\beta)t))$$

$$= \frac{K\omega_n^2}{2j\beta} \exp(\alpha t) (\exp(j\beta t) - \exp(-j\beta t))$$

$$= \frac{K\omega_n^2}{2j\beta} \exp(\alpha t) \cdot 2j \sin(\beta t)$$

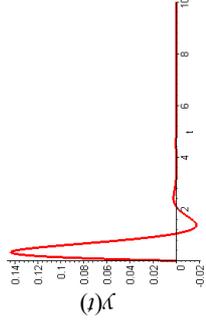
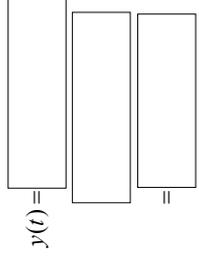
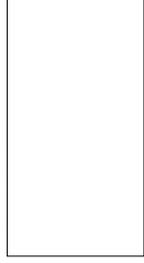
$$y(t) = \frac{K\omega_n^2}{\beta} \exp(\alpha t) \cdot \sin(\beta t)$$

例題:



$$Y(s) = \frac{1}{s^2 + 4s + 13} \cdot 1$$

$$= \frac{1}{s^2 + 4s + 13}$$



!! 注意!!



$U(s)$  : 入力 (信号) のラプラス変換

$Y(s)$  : 出力 (信号) のラプラス変換

$G(s)$  : 伝達関数  $G(s) = Y(s) / U(s)$

伝達関数 : 入力のラプラス変換と  
出力のラプラス変換の比

どちらも  $s$  の関数だが、  
意味していることは  
全く異なる!

$U(s)$ 、 $Y(s)$  は信号を、  
 $G(s)$  はダイナミクス  
を表している。

例えば、 $\frac{1}{Ts+1}$  は、

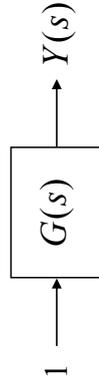
信号と見れば、指数関数  $\frac{1}{T} \exp(-\frac{t}{T})$

∴  $\frac{1}{Ts+1} = \frac{1}{T} \frac{1}{s+1/T}$

ダイナミクスと見れば、1次遅れ系

$$G(s) = \frac{1}{Ts+1}$$

伝達関数 (ダイナミクス) とインパルス応答 (信号) の関係



$$Y(s) = G(s) \cdot 1$$

伝達関数は、インパルス応答を  
ラプラス変換したものと等しい。

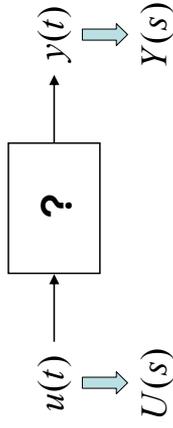
つまり、インパルス応答を計測できれば、  
そのシステムの伝達関数を求めることができる。

ステップ応答を微分すれば、インパルス応答に  
なるので、ステップ応答からも伝達関数を  
求めることができる。

あるシステムの伝達関数を知りたいとき

1. 物理法則を用いて求める。  
(今まで勉強してきた方法)
2. 入力信号と出力信号から求める。  
(システム同定)

## システム同定（本当はもっと難しい）



$$G(s) = \frac{Y(s)}{U(s)}$$

## 練習問題：

以下の伝達関数を持つシステムの、ステップ応答とインパルス応答を求めよ。

(1)  $G(s) = \frac{5}{s^2 + 12s + 35}$

(2)  $G(s) = \frac{3}{s^2 + 16s + 64}$

(3)  $G(s) = \frac{1}{s^2 + 6s + 25}$

## 解答：

(1) ステップ応答：  $y(t) = \frac{1}{7} - \frac{1}{2} \exp(-5t) + \frac{5}{14} \exp(-7t)$

インパルス応答：  $y(t) = \frac{5}{2} (\exp(-5t) - \exp(-7t))$

(2) ステップ応答：  $y(t) = \frac{3}{64} - \frac{3}{64} \exp(-8t) - \frac{3}{8} t \exp(-8t)$

インパルス応答：  $y(t) = 3t \exp(-8t)$

## (3) ステップ応答：

$$y(t) = \frac{1}{25} - \frac{1}{25} \exp(-3t) \cos(4t) - \frac{3}{100} \exp(-3t) \sin(4t)$$

インパルス応答：  $y(t) = \frac{1}{4} \exp(-3t) \sin(4t)$